

РОССИЙСКАЯ АКАДЕМИЯ НАУК
СИБИРСКОЕ ОТДЕЛЕНИЕ

ТРУДЫ ИНСТИТУТА МАТЕМАТИКИ, ТОМ 21

Исследование
по
математическому
анализу
и приложению
изложений

овьеснинским редактором
академиком Д. Г. Решетников.

В. О. "Наука"
Новосибирск
1992

Полин В. К. К определению физических
структур

К определению физических структур

В. К. Ионин

Понятие физической структуры было введено Ю. И. Кулаковым [1]. Затем в [2] - [6] и некоторых других работах оно несущественно изменялось, сохраняя исходную идею. В настоящей заметке предлагается точное математическое определение физической структуры, которое уточняет и обобщает все предыдущие. Первоначальная идея Кулакова сохраняется и в нашем определении. В конце заметки приводятся несколько примеров.

§I. Предварительные сведения и основные определения

I.1. Всюду в дальнейшем множества вещественных и натуральных чисел обозначаются соответственно буквами R и N , причём N не содержит нуля, т. е. состоит только из целых положительных чисел. Символом $|X|$ обозначается мощность множества X . В частности, $|X| = 0$ или $|X| \in N$, если X - конечное множество.

I. 2. Для произвольных множеств X и Y символом Y^X (читается Y в степени X) обозначается множество всех отображений X в Y . Смысл обозначения

- 2 -

Y^X объясняется следующим предложением: если X и Y — конечные множества и объединение $X \cup Y \neq \emptyset$, где \emptyset — пустое множество, то

$$|Y^X| = |Y|^{|X|}.$$

Это предложение имеет простое доказательство, мы его опускаем. Удобно считать, что существует только одно отображение пустого множества в себя. Этот факт равносителен следующему равенству

$$|\emptyset^\emptyset| = 1.$$

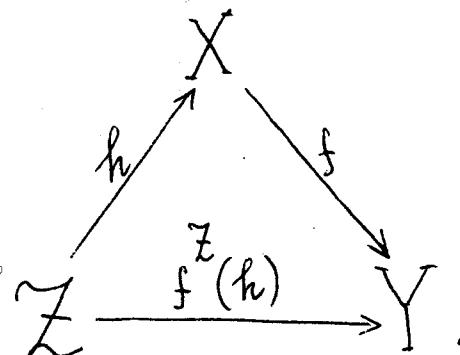
Ясно, что $R^{\{1, \dots, z\} \times \{1, \dots, s\}}$, где $z, s \in N$ есть множество всех вещественных $(z \times s)$ -матриц. Таким образом, при желании, на операцию возведения в степень, определённую в классе множеств, можно смотреть как на обобщение понятия прямоугольной матрицы.

I. 3. Определим операцию возведения произвольной функции $f: X \rightarrow Y$ в степень Z , где Z — произвольное множество. Положим, по определению, что требуемая функция

$$f^Z : X^Z \rightarrow Y^Z$$

определяется формулой

где $h \in X^Z$, fh — суперпозиция функций h и f .
 Последнее равенство наглядно изображается следующей коммутативной диаграммой



В частности, если $Z = \{1, \dots, r\} \times \{1, \dots, s\}$, то функция f^Z переводит $(r \times s)$ -матрицу

$$\begin{pmatrix} x_{11} & \dots & x_{1s} \\ \dots & \dots & \dots \\ x_{r1} & \dots & x_{rs} \end{pmatrix} \in X^Z$$

в $(r \times s)$ -матрицу

$$\begin{pmatrix} f(x_{11}) & \dots & f(x_{1s}) \\ \dots & \dots & \dots \\ f(x_{r1}) & \dots & f(x_{rs}) \end{pmatrix} \in Y^Z.$$

- 4 -

I. 4. Пусть \mathcal{M} , \mathcal{N} , X и Y — четыре произвольных множества. Множество $\mathcal{M}^X \times \mathcal{N}^Y$ состоит из всевозможных пар (μ, ν) , где $\mu: X \rightarrow \mathcal{M}$, $\nu: Y \rightarrow \mathcal{N}$. Каждой такой паре сопоставим отображение

$$(\mu \times \nu): X \times Y \longrightarrow \mathcal{M} \times \mathcal{N},$$

определенное формулой

$$(\mu \times \nu)(x, y) = (\mu(x), \nu(y)).$$

В дальнейшем, для простоты обозначений, условимся не отличать пару (μ, ν) от отображения $\mu \times \nu$. Тогда можно считать, что

$$\mathcal{M}^X \times \mathcal{N}^Y \subset (\mathcal{M} \times \mathcal{N})^{X \times Y}.$$

I. 5. Пусть \mathcal{R} — произвольное множество, а K и L непересекающиеся множества. Для любых двух функций $f \in \mathcal{R}^K$ и $g \in \mathcal{R}^L$ определим их сумму

$$(f + g) \in \mathcal{R}^{K \cup L}$$

следующей формулой

$$(f + g)(x) = \begin{cases} f(x), & \text{если } x \in K, \\ g(x), & \text{если } x \in L. \end{cases}$$

Очевидно, что $f + g = g + f$.

I. 6. Сюръективное отображение

$$\varphi: \mathcal{M} \times \mathcal{R} \rightarrow \mathcal{R}$$

называется физической структурой относительно пятёрки $(X, Y, K, \mathcal{U}, \varepsilon)$, где X и Y — непустые множества, K — непустое собственное подмножество прямого произведения $X \times Y$, \mathcal{U} — непустое подмножество \mathcal{R}^K , $\varepsilon \in N$; при условии, что выполняется аксиома, которую мы сформулируем в этом пункте.

Введём обозначения: $L = (X \times Y) \setminus K$, для любой точки $u \in \mathcal{R}^K$ обозначим через $\mathcal{V}(u)$ множество всех таких $v \in \mathcal{R}^L$, что

$$(u + v) \in \varphi^{X \times Y}(\mathcal{M}^X \times \mathcal{R}^Y).$$

Ясно, что L , как и K , есть собственное непустое подмножество

Аксиома (Ю. И. Кулаков). Для любой точки $u \in \mathcal{U}$ множество $\mathcal{V}(u)$ удовлетворяет неравенствам

$$1 \leq |\mathcal{V}(u)| \leq \varepsilon.$$

Замечания. 1. Говоря точнее, физической структурой является шестёрка $(\varphi, X, Y, K, \mathcal{U}, \varepsilon)$, а не функция φ , но мы, для краткости, в случае когда это не приводит к недоразумению, будем продолжать называть эту функцию физической структурой или просто структурой.

2. Учитывая непустоту множеств \mathcal{U} и K , легко показать, что \mathcal{M} , \mathcal{U} и \mathcal{R} — также непустые множества.

3. Пара $(|X|, |Y|)$ называется рангом структуры.

Если X и Y — конечные множества, то Φ называется структурой конечного ранга. В этом случае будем полагать, что $X = \{1, \dots, r\}$, $Y = \{1, \dots, s\}$, где $r, s \in N$.

4. Число χ называется кратностью структуры.

5. Выберем для каждого $u \in U$ из множества $U(u)$ конечную последовательность (v_1, \dots, v_χ) так, чтобы в ней входила каждая точка из $U(u)$. Другими словами, эта последовательность есть некоторое сюръективное отображение $\{1, \dots, \chi\}$ в $U(u)$. Таким образом, мы получили последовательность функций $(\phi_1, \dots, \phi_\chi)$, отображающих U в R^K по формуле $\phi_\lambda(u) = v_\lambda$ для каждого $\lambda \in \{1, \dots, \chi\}$. Следует обратить внимание на то, что последовательность этих функций выбирается однозначно только в случае, когда $|U(u)| = 1$ при любом $u \in U$.

Если $\chi = 1$, то вместо v_1 и ϕ_1 будем писать v и ϕ соответственно.

6. Если из того, что

$$U \subset U' \subset R^K, U' \setminus U \neq \emptyset,$$

следует, что шестёрка $(\Phi, X, Y, K, U', \chi)$ не является физической структурой, то структура (Φ, X, Y, K, U, χ) называется максимальной.

7. Если $U = R^K$, то структура Φ называется полной.

I. 7. Приведём определение непрерывной (или, другими словами, топологической) физической структуры.

Зададим произвольно множество $M \subset X \times Y$.

Каждой паре $(x, y) \in M$ сопоставим отображение (которое

также будем обозначать через (x, y)) множества \mathcal{R}^M в \mathcal{R} , определённое формулой $(x, y)(h) = h(x, y)$. В дальнейшем каждый элемент множества M будем считать отображением \mathcal{R}^M в \mathcal{R} , т. е.

$$M \subset \mathcal{R}^M$$

Если \mathcal{R} — топологическое пространство, то будем считать и \mathcal{R}^M топологическим пространством со слабейшей топологией, в которой каждое отображение множества M непрерывно.

Физическая структура φ называется непрерывной (или топологической), если выполняются условия:

- a) \mathcal{R} — топологическое пространство;
- б) M — открытое множество в \mathcal{R}^K ;
- в) функции Φ_1, \dots, Φ_d можно подобрать так, чтобы все они были непрерывны.

Непрерывная физическая структура φ называется почти полной, если выполняется ещё одно условие:

- г) замыкание M совпадает с \mathcal{R}^K .

Последнее условие можно сформулировать другими словами: множество M всюду плотно в пространстве \mathcal{R}^K .

Физическую структуру будем называть абстрактной, если она не является топологической.

I. 8. Приведём определение регулярной физической структуры класса C^k , где $k \in \{1, 2, \dots; \infty, a\}$.

При $k = \infty$ структуру будем называть бесконечно диффе-

ренцируемой или просто гладкой, а при $k=\alpha$ — аналитической.

Физическая структура φ называется регулярной структурой класса C^k , или просто C^k -структурой, если выполняются условия:

- a) X и Y — конечные множества;
- b) R — многообразие класса C^k (тогда легко видеть что U и R^L — также многообразия класса C^k).
- c) функции Φ_1, \dots, Φ_d можно подобрать так, чтобы все они были регулярными отображениями класса C^k .

Замечание. Многообразием мы называем конечномерное многообразие без края. Так как многообразие — топологическое пространство, то каждая регулярная физическая структура является непрерывной структурой. Регулярная структура называется почти полной, если она — почти полная непрерывная структура.

I. 9. Рассмотрим физическую структуру φ , определённую в I. 6. На множествах M и N естественным образом возникают следующие отношения эквивалентности: две точки $i, j \in M$ (или $\alpha, \beta \in N$) считаются эквивалентными, если для любой точки $\gamma \in N$ (или $k \in M$) выполняется равенство $\varphi(i, \gamma) = \varphi(j, \gamma)$ (или $\varphi(k, \alpha) = \varphi(k, \beta)$). Пусть M^* и N^* — фактор-множества этих эквивалентностей на множествах M и N . Классы эквивалентностей, содержащих точки $i \in M$ и $\alpha \in N$ будем обозначать соответственно символами $[i]$ и $[\alpha]$. Определим отображение

$$\varphi^*: M^* \times N^* \rightarrow R$$

формулой $\varphi^*([i], [\alpha]) = \varphi(i, \alpha)$. Легко доказать, что шестёрка $(\varphi^*, X, Y, K, \mathcal{U}, \mathcal{X})$ есть физическая структура.

I. 10. Теперь определим отношение эквивалентности в классе всех абстрактных физических структур конечного ранга.

Рассмотрим две произвольные структуры $(\varphi_\lambda, X_\lambda, Y_\lambda, K_\lambda, \mathcal{U}_\lambda, \mathcal{X}_\lambda)$, $\lambda \in \{1, 2\}$, из этого класса. Пусть

$$\varphi_\lambda : \mathcal{M}_\lambda \times \mathcal{N}_\lambda \rightarrow \mathcal{R}_\lambda, \quad \varphi_\lambda^* : \mathcal{M}_\lambda^* \times \mathcal{N}_\lambda^* \rightarrow \mathcal{R}_\lambda,$$

где функция φ_λ^* и фактор-множества \mathcal{M}_λ^* и \mathcal{N}_λ^* определены в I. 9. Будем говорить, что структуры φ_1 и φ_2 эквивалентны (в записи $\varphi_1 \sim \varphi_2$), если существуют такие биективные отображения

$$h_1 : \mathcal{M}_1^* \rightarrow \mathcal{M}_2^*, \quad h_2 : \mathcal{N}_1^* \rightarrow \mathcal{N}_2^*, \quad h_3 : \mathcal{R}_1 \rightarrow \mathcal{R}_2,$$

что выполняются условия:

a) $X_1 = X_2, Y_1 = Y_2, K_1 = K_2, \mathcal{X}_1 = \mathcal{X}_2;$

б) если $K = K_1 = K_2$, то $h_3^K(\mathcal{U}_1) = \mathcal{U}_2$;

в) для любых $i \in \mathcal{M}_1$ и $\alpha \in \mathcal{N}_1$ справедливо равенство

$$h_3(\varphi_1(i, \alpha)) = \varphi_2(h_1([i]), h_2([\alpha])).$$

Для определения эквивалентности непрерывных структур или регулярных C^k -структур следует дополнительно потребовать, чтобы h_3 было соответственно гомеоморфизмом или диффеоморфизмом класса C^k .

§ 2. Примеры физических структур

В каждом примере мы приведём полное описание физической структуры $(\Phi, X, Y, K, \mathcal{U}, \varphi)$, а также множества $\mathcal{M}, \mathcal{N}, \mathcal{R}$ и функций $\Phi_1, \dots, \Phi_\varphi$. Мы будем рассматривать структуры только конечного ранга, поэтому, в соответствии с замечанием 3 пункта I. 6, множества X и Y полностью характеризуются рангом (r, s) . Без дополнительных оговорок будем предполагать, что множества K и L во всех примерах определяются равенствами

$$K = (X \times Y) \setminus \{(1, 1)\}, \quad L = \{(1, 1)\}.$$

2. I. Произвольная абстрактная группа G следующим образом порождает абстрактную полную физическую структуру ранга (2, 2). Пусть $\mathcal{M} = \mathcal{N} = \mathcal{R} = G$, $\varphi = 1$, $\Phi(i, d) = id$, где id — произведение элементов $i, d \in G$ в группе G . Функция $\Phi: \mathcal{R}^K \rightarrow \mathcal{R}^L$ переводит K -матрицу

$$\begin{pmatrix} \phi & y \\ z & w \end{pmatrix} \in \mathcal{R}^K$$

в L -матрицу

$$\begin{pmatrix} x & \phi \\ \phi & \phi \end{pmatrix} \in \mathcal{R}^L,$$

где $x = yw^{-1}z$.

Замечания. I. Физические структуры порождают в классе абстрактных групп следующую эквивалентность: две группы

- II -

считываются эквивалентными, если они порождают эквивалентные физические структуры. Интересно, как сформулировать определение этой эквивалентности, пользуясь только теоретико-групповыми терминами?

2. Группа Ли очевидным образом порождает аналитическую полную физическую структуру ранга (2,2).

2.2. Произвольный абстрактный монOID \mathcal{M} также порождает абстрактную физическую структуру ранга (2,2), причём эта структура не будет полной в случае, когда \mathcal{M} отличается от группы. Пусть $\mathcal{M} = \mathcal{U} = \mathcal{R} = \mathcal{M}$, $\alpha = 1$, $\varphi(i, d) = id$.

K -матрица

$$\begin{pmatrix} \phi & y \\ z & w \end{pmatrix}$$

входит в \mathcal{U} , если и только если существует элемент w^{-1} . Функция ϕ переводит такую матрицу в L -матрицу

$$\begin{pmatrix} x & \phi \\ \phi & \phi \end{pmatrix}$$

где $x = yw^{-1}z$.

2.3. Покажем как конечномерное векторное пространство порождает почти полную аналитическую структуру. Пусть $n \in \mathbb{N}$, $X = Y = \{1, \dots, n\}$, \mathcal{M} — $(n-1)$ -мерное векторное пространство над полем R , \mathcal{U} — сопряжённое к \mathcal{M} пространство, т.е. \mathcal{M} состоит из всех линейных отображений \mathcal{M} в R , $\mathcal{R} = R$, $\alpha = 1$, $\varphi(i, d) = d(i)$. K -матрица

$$\begin{pmatrix} \phi & x_{12} & \dots & x_{1n} \\ x_{21} & x_{22} & \dots & x_{2n} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ x_{n1} & x_{n2} & \dots & x_{nn} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^K$$

входит в \mathcal{U} , если и только если

$$\begin{vmatrix} x_{22} & \dots & x_{2n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{n2} & \dots & x_{nn} \end{vmatrix} \neq 0.$$

Функция Φ переводит такую K -матрицу в L -матрицу

$$\begin{pmatrix} x_{11} & \phi & \dots & \phi \\ \phi & \phi & \dots & \phi \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \phi & \phi & \dots & \phi \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^L$$

где число x_{11} находится из уравнения

$$\begin{vmatrix} x_{11} & \dots & x_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{n1} & \dots & x_{nn} \end{vmatrix} = 0.$$

2. 4. Приведём пример ~~аналитической части~~ полной физической структуры, кратность которой больше единицы. Пусть $X = Y = \{1, 2\}$, $\mathcal{M} = \mathcal{N} = \mathbb{R}$, \mathcal{R} — множество всех неотрицательных вещественных чисел, $\mathfrak{A} = 4$, $\varphi(i, d) = |i - d|$. K -матрица

$$\begin{pmatrix} \phi & y \\ z & w \end{pmatrix}$$

переводится функциями Φ_1, Φ_2, Φ_3 и Φ_4 соответственно в следующие L -матрицы

$$\begin{pmatrix} x_1 & \phi \\ \phi & \phi \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_2 & \phi \\ \phi & \phi \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_3 & \phi \\ \phi & \phi \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_4 & \phi \\ \phi & \phi \end{pmatrix},$$

где $x_1 = |y-z-w|$, $x_2 = |y-z+w|$, $x_3 = |y+z-w|$, $x_4 = |y+z+w|$.

2. 5. Приведём пример аналитической почти полной физической структуры ранга (z, s) , где $z \neq s$. Пусть $X = \{1, 2, 3\}$, $M = R = R^2$, $\alpha = 1$, $\varphi(x, (\xi, \eta)) = x\xi + \eta$. К-матрица

$$\begin{pmatrix} \phi & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \\ x_{31} & x_{32} \end{pmatrix}$$

входит в \mathcal{U} , если и только если $x_{22} \neq x_{32}$. Функция ϕ переводит такую К-матрицу в L-матрицу

$$\begin{pmatrix} x_{11} & \phi \\ \phi & \phi \\ \phi & \phi \end{pmatrix},$$

где число x_{11} находится из уравнения

$$\begin{vmatrix} x_{11} & x_{12} & 1 \\ x_{21} & x_{22} & 1 \\ x_{31} & x_{32} & 1 \end{vmatrix} = 0.$$

Литература

- 1 Кулаков Ю. И. Элементы теории физических структур. Дополнение Михайличенко Г. Г. Новосибирск. НГУ. 1968. 226с.
- 2 Кулаков Ю. И. О теории физических структур Краевые задачи математической физики и смежные вопросы теории функций. I5 (Записки научных семинаров Ленинградского отделения Математического института АН СССР, т. I27) Ленинград. Наука. 1983. с I03 - I51.
- 3 Михайличенко Г. Г. Решение функциональных уравнений в теории физических структур. Доклады АН СССР. 1972. т. 206. № 5. с I056 - I058.
- 4 Лев В. Н. Трёхмерные геометрии в теории физических структур. Методологические и технологические проблемы информационно-логических систем, Вычислительные системы, I25. Новосибирск. Институт математики СО АН СССР, 1988. с 90-103
- 5 Владимиров Ю. С. Биспиноры и физическая структура ранга (3,3). Методологические и технологические проблемы информационно-логических систем, I25/ Вычислительные системы, I25. Новосибирск. Институт математики СО АН СССР, 1988. с.42-60.
- 6 Михайличенко Г. Г., Лозинский Е. Л. Простейшие двуметрические физические структуры. Методологические и технологические проблемы информационно-логических систем, Вычислительные системы, I25. Новосибирск. Институт математики СО АН СССР, 1988. с.88-89.